

**SISTEM INFORMASI WILAYAH TUJUAN PEMBERHENTIAN  
PENUMPANG TRANSPORTASI BUS BERBASIS  
MIKROKONTROLERAT MEGA 16**

**SKRIPSI**

Diajukan untuk memenuhi persyaratan penyelesaian Skripsi  
Pada Program Studi Elektro Fakultas Teknik  
Universitas Muhammadiyah Ponorogo



Disusunoleh :

**Nama : HASAN ASHARI**  
**NIM : 13520310**

**FAKULTAS TEKNIK**  
**UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH PONOROGO**  
**2015**

## HALAMAN PENGESAHAN

Nama : Hasan Ashari  
NIM : 13520310  
Program Studi : Teknik Elektro  
Fakultas : Teknik  
Judul Skripsi : Sistem Informasi Wilayah Tujuan Pemberhentian Penumpang Transportasi Bus Berbasis Mikrokontroler AT Mega 16.

Isi dan formatnya telah disetujui dan dinyatakan memenuhi syarat untuk melengkapi persyaratan guna memperoleh Gelar Sarjana Pada Program Studi Elektro Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Ponorogo.

Ponorogo, Agustus 2015

Menyetujui,

Dosen Pembimbing

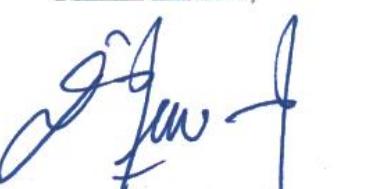
  
(HERI WIJAYANTO, ST, MM, M.Kom)  
NIK. 19740525 200501 11

Mengetahui,



(Ir. ALIYADI, MM, M.Kom )  
NIK. 19640103 199009 12

Ketua Program Studi  
Teknik Elektro,

  
( DESRIYANTI, ST, M.Kom )  
NIK. 19770314 201112 13

# **HALAMAN BERITA ACARA UJIAN**

Nama : Hasan Ashari  
NIM : 13520310  
Program Studi : Teknik Elektro  
Fakultas : Teknik  
Judul Skripsi : Sistem Informasi Wilayah Tujuan Pemberhentian  
Penumpang Transportasi Bus Berbasis Mikrokontroler ATMega 16.

Telah diuji dan dipertahankan dihadapan  
Dosen penguji tugas akhir jenjang Strata Satu (S1) pada :

Hari :  
Tanggal :  
Nilai :

Dosen Pengaji

Pengaji II,

(EKA DWI NURCAHYA,S.PD,MT)  
NIK. 1986031201503 13

{ DESRIYANTI,ST,M.Kom }  
NIK.19770314 201112 13

## Mengetahui

Dekan Fakultas Teknik



{ Ir. ALIYADI, MM, M.Kom }  
NIK. 19640103 199009 12

## Ketua Program Studi Teknik Elektro.

{ DESRIYANTI,ST,M.Kom }  
NIK.19770314 201112 13

### LEMBAR BIMBINGAN

Nama : Hasan Ashari

NIM : 13520310

Fakultas : Teknik

Jurusan : Teknik Elektro

Angkatan : 2013

Judul Skripsi : Sistem Informasi Wilayah Tujuan Pemberhentian Penumpang

Transportasi Bus Berbasis Mikrokontroler AT Mega 16.

No.	Hari / Tanggal	Catatan	Paraf Pembimbing
	08/10/14	Bas 1	
	10/10/14	Bas 2.	
	27/10/14	Bas 3	
	07/11/14	Bas 3 flowchart	
	22/11/14	Bas	
	05/12/15	alir program	
	27/12/15	Bas 3 Aeee.	
	14/1/15	Bas 4 (Gelum.) dly	
		seguin dulu ngefix	

## **MOTTO**

"Banyak kegagalan dalam hidup ini dikarenakan orang-orang tidak menyadari betapa dekatnya mereka dengan keberhasilan saat mereka menyerah." (Thomas Alva Edison)

## **PERSEMBAHAN**

**Yang Utama Dari Segalanya...**

Puji syukur kepada Allah SWT. Taburan cinta dan kasih sayang-Mu telah memberikanku kekuatan, membekalku dengan ilmu serta memperkenalkanku dengan cinta. Atas karunia serta kemudahan yang Engkau berikan akhirnya skripsi ini dapat terselesaikan. Sholawat dan salam selalu terlimpahkan keharibaan Rasullah Muhammad SAW.

Kupersembahkan karya sederhana ini kepada orang yang sangat kukasihi dan kusayangi

### **Istriku dan Anakku Tercinta**

Sebagai rasa terima kasih yang tiada terhingga kupersembahkan karya kecil ini kepada Istri dan Anakku yang telah memberikan kasih sayang, segala dukungan, dan cinta kasih yang tiada terhingga yang tiada mungkin dapat kubalas hanya dengan selembar kertas yang bertuliskan kata cinta dan persembahan. Sebagai tanda cinta kasihku terima kasih atas kasih sayang, perhatian, dan kesabaranmu yang telah memberikanku semangat dan inspirasi dalam menyelesaikan Tugas Akhir ini, semoga menjadi yang terbaik untuk masa depan keluargaku.

**Terima Kasih Istriku.....Terima Kasih Anak-anakku**

**Dosen Pembimbing Tugas Akhirku...**

Bapak Heri Wijayanto, ST, MM, M.Kom dan Bapak Kristiyono, ST, MT selaku dosen pembimbing tugas akhir saya, terima kasih banyak....., saya sudah dibantu selama ini, sudah dinasehati, sudah diajari, saya tidak akan lupa atas bantuan dan kesabaran dari bapak.

# **SISTEM INFORMASI WILAYAH TUJUAN PEMBERHENTIAN**

## **PENUMPANG TRANSPORTASI BUS BERBASIS**

### **MIKROKONTROLERAT MEGA 16**

Oleh:

Nama : Hasan Ashari  
NIM : 13520310  
Program Studi : Teknik Elektro  
Fakultas : Teknik

Pembimbing:

Heri Wijayanto, ST, MM, M.Kom

## **ABSTRAK**

Hasan. 2015. Sistem Informasi Wilayah Tujuan Pemberhentian Penumpang Transportasi Bus Berbasis Mikrokontroler AT Mega 16. 2015/2016. Skripsi Program Studi Teknik Elektro,Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Ponorogo.

*Sistem informasi merupakan suatu media penanda sebuah kejadian yang sudah di atur dan di rancang untuk memberikan informasi kepada pengguna jasa informasi. Sistem informasi wilayah tujuan pemberhentian penumpang bus transportasi dibuat di dasari dari banyaknya kejadian penumpang salah turun di kota tujuan penumpang. Kejadian tersebut sangat merugikan penumpang bus dan mampu menimbulkan ke tidak nyamanan penumpang. Maka dari itu penulis ingin memberikan solusi atas masalah ini.*

*Tugas akhir ini meliputi perancangan dan realisasi sebuah sistem informasi wilayah tujuan pemberhentian penumpang transportasi bus berbasis mikrokontroler AT Mega 16. System ini menggunakan mikrokontroler At Mega 16, Wirelles RF 433, LCD M1632, Sensor Ultrasonic, Alarm, dan komponen pendukung lainnya. Perancangan dari sistem informasi wilayah tujuan pemberhentian penumpang transportasi bus berbasis mikrokontroler AT Mega 16 tersebut didapatkan dari hasil eksperimen, sedangkan pendukung penulisan tugas akhir ini diperoleh dari beberapa sumber antara lain buku, internet, dan literatur.*

*Kata Kunci : kendali, sensor MQ-6, mikrokontroller, modem GSM, Gas LPG.*

## **KATA PENGANTAR**

Sudah sepantasnya penulis mengucapkan Puji syukur ke hadirat Tuhan Yang Maha Esa, sebab hanya karunia dan rahmat-Nya lah penulis mampu menyelesaikan penyusunan skripsi ini sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik di Universitas Muhammadiyah Ponorogo.

Dalam penyusunan skripsi ini, penulis menyadari sepenuhnya bahwa tanpa uluran tangan dan bantuan dari berbagai pihak penyusunan skripsi ini tidak akan terwujud. Oleh karena itu pada kesempatan yang baik ini, penulis menyampaikan rasa terima kasih yang tiada terhingga atas segala bantuan yang telah penulis terima dalam keseluruhan proses penyelesaian penelitian ini.

1. Kepada Bapak Ir. Aliyadi, MM. selaku Dekan fakultas teknik Universitas Muhammadiyah Ponorogo.
2. Kepada Bapak Eka Nurcahya,S.PD,MT. selaku penguji pertama, penulis juga menyampaikan rasa hormat dan terima kasih.
3. Kepada Ibu Desriyanti, ST,M.Kom. selaku ketua Program Studi Teknik Elektro, serta selaku penguji kedua, penulis menyampaikan rasa hormat dan terima kasih.
4. Kepada Bapak Heri Wijayanto, ST, MM, M.KOM. selaku pembimbing pertama, penulis menyampaikan rasa hormat dan terima kasih. Dari beliau penulis juga mendapatkan bimbingan dan juga mendapatkan banyak pengetahuan yang sangat berguna dalam penyempurnaan penyusunan skripsi ini.

5. Kepada Bapak Kristiono,ST,MT. Selaku pembimbing kedua, penulis menyampaikan rasa hormat dan terimakasih.
6. Kepada seluruh staf pimpinan dan staf pengajar Universitas Muhammadiyah Ponorogo, penulis juga menyampaikan banyak terima kasih karena dengan amal beliau, penulis bertambah wawasan, ilmu, dan pengetahuan.
7. Kepada sahabat Prosus, yang telah memberikan dorongan moril kepada penulis sehingga penulis dapat melaksanakan penelitian dengan lancar.  
Kepada seluruh teman mahasiswa program studi elektro Universitas Muhammadiyah Ponorogo yang telah banyak memberikan bantuan dan dorongan selama penyelesaian penulisan skripsi ini, penulis menyampaikan terima kasih yang tak terhingga.  
Kepada ibunda, penulis menyampaikan rasa terima kasih dan sungkem yang sedalam dalamnya, karena berkat doa dan restu beliaulah sebagai kunci kelancaran dan penyelesaian skripsi ini.

Ponorogo, Agustus 2015

Penyusun,

Hasan Ashari

## DAFTAR ISI

HALAMAN JUDUL.....	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
HALAMAN BERITA ACARA UJIAN .....	iii
BERITA ACARA BIMBINGAN SEKRIPSI.....	iv
BERITA ACARA BIMBINGAN SEKRIPSI.....	v
MOTTO .....	vi
HALAMAN PERSEMBAHAN .....	vii
ABSTRAK .....	viii
KATA PENGANTAR .....	ix
DAFTAR ISI.....	xi
DAFTAR TABEL.....	xiii
DAFTAR GAMBAR .....	xiv
BAB I PENDAHULUAN .....	1
A. LATAR BELAKANG.....	1
B. RUMUSAN MASALAH .....	2
C. BATASAN MASALAH .....	3
D. TUJUAN PENELITIAN .....	3
E. MANFAAT PENELITIAN .....	4
F. SISTEMATIKA PENULISAN .....	5
BAB II LANDASAN TEORI .....	6
A. MODUL WIRELESS RF 433.....	6
B. SENSOR JARAK ULTRASONIC SR 04 .....	9
C. MIKROKONTROLER AT MEGA 16 .....	11
D. LCD.....	22
E. BUZZER .....	25
F. MOTOR DC.....	25
G. RELAY .....	26
H. CATU DAYA .....	28
I. BAHASA C AVR .....	31
BAB III METODE PENELITIAN.....	37
A. SUBJEK PENELITIAN.....	37
B. PERANCANGAN SISTEM .....	38
1. Perancangan Umum .....	38
2. Prinsip Kerja Dari Alat Penerima .....	39
3. Prinsip Kerja Dari Alat Pemancar.....	40

4. Perancangan Sistem Secara Hardware .....	40
5. Perancangan Sistem Secara Software .....	52
C. FLOWCHART .....	52
 BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN .....	56
A. PENGUJIAN SOFTWARE .....	56
1. Analisa Coding Program Code Vision AVR .....	56
2. Analisa Software Catu Daya Adaptor .....	62
3. Analisa Wireless RF 433.....	64
4. Analisa Sistem LCD.....	67
5. Analisa Sensor Ultrasonic .....	68
6. Kalibrasi Sensor Ultrasonic.....	70
7. Analisa Buzzer .....	72
8. Analisa Lampu DC.....	73
9. Analisa Motor DC Getar .....	74
B. PENGUJIAN SISTEM .....	75
C. PENGUJIAN ALAT KESELIRUHAN .....	76
 BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	77
A. KESIMPULAN .....	77
B. SARAN .....	78
C. DAFTAR PUSTAKA .....	79

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Fungsi Alternatif Pada PORTB .....	16
Tabel 2.2 Fungsi Alternatif Pada PORTC .....	17
Tabel 2.3 Fungsi Alternatif Pada PORTD .....	17
Tabel 2.4 Konfigurasi Pin LCD M1632.....	23
Tabel 2.5 Perintah At Command.....	30
Tabel 2.6 Struktur Penulisan Bahasa C.....	32
Tabel 2.7 Type Data Variable .....	33
Tabel 2.8 Reserved Keyword.....	34
Tabel 3.1 Spesifikasi Komponen Utama.....	37
Tabel 3.2 Penempatan Port LCD .....	49
Tabel 4.1 Hasil pengujian Catu Daya .....	63
Tabel 4.2 Hasil Pengukuran LM 7805 .....	64
Tabel 4.3 Hasil Pengamatan Nilai Getchar .....	67
Tabel 4.4 Hasil Kalibrasi Sensor.....	72
Tabel 4.5 Pengujian Logika Buzzer.....	73
Tabel 4.6 Hasil Logika Lampu DC .....	74
Tabel 4.7 Pengujian Driver Motor .....	75

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Tampilan Modul Wireless 433 .....	7
Gambar 2.2 Diagram PIN Wireless 433 .....	7
Gambar 2.3 Sensor ultrasonik .....	9
Gambar 2.4 Diagram waktu sensor PING .....	10
Gambar 2.5 Prinsip kerja sensor PING .....	10
Gambar 2.6 Mikrokontroler At Mega 16 .....	14
Gambar 2.7 Diagram Blok Mikrokontroler At Mega16 .....	14
Gambar 2.8 Diagram Pin Mikrokontroler At Mega16.....	15
Gambar 2.9 Memori Data Mikrokontroler At Mega16.....	19
Gambar 2.10 Diagram blok Timer/Counter At Mega16.....	21
Gambar 2.11 Tampilan LCD.....	22
Gambar 2.12 Buzzer 12 VDC .....	25
Gambar 2.13 Motor DC .....	26
Gambar 2.14 Rangkaian Kerja Relay.....	26
Gambar 2.15 Relay 5 VDC .....	27
Gambar 2.16 Rangkaian catu daya.....	28
Gambar 2.17 Simbol Transformator .....	29
Gambar 2.18 Penyearah Gelombang Penuh .....	29
Gambar 2.19 Rangkaian Penyearah Penyaring Kapasitor .....	30
Gambar 2.20 Regulator .....	31
Gambar 2.21 Rangkaian Catu Daya.....	36
Gambar 3.1 Flowchart Alat Penerima ( <i>Receiver</i> ) .....	38
Gambar 3.2 Flowchart Alat Pemancar ( <i>Transmitter</i> ) .....	39
Gambar 3.3 Blok Rangkaian Penerima Wireless RF 433 .....	41
Gambar 3.4 Diagram Pin Penerima wireless RF 433 .....	42
Gambar 3.5 Blok Rangkaian Pemancar Wireless RF 433 .....	42
Gambar 3.6 Diagram Pin Pemancar Wireless RF 433.....	43
Gambar 3.7 Sekema Rangkaian Sensor Ultrasonic.....	43
Gambar 3.8 Sekema Rangkaian Keypad 4x4.....	44
Gambar 3.9 Rangkaian Catu Daya.....	45
Gambar 3.10 Minimum sistem At Mega16 .....	46
Gambar 3.11 Sekema Rangkaian Reset .....	47
Gambar 3.12 Sekema Rangkaian Crystal.....	48
Gambar 3.13 Sekema Rangkaian LCD .....	49
Gambar 3.14 Rangkaian Blok Relay.....	50
Gambar 3.15 Rangkaian Buzzer 12 volt DC.....	51
Gambar 3.16 Rangkaian Lampu 12 volt .....	51
Gambar 3.17 Flowchart Sistem Transmitter .....	53

Gambar 3.18 Flowcart Sistem Receiver.....	54
Gambar 4.1 Hasil Pengujian Keluaran Travo .....	62
Gambar 4.2 Hasil Pengujian Keluaran LM 7805 .....	63
Gambar 4.3 Pengukuran Volt Regulator LM 7805 .....	64
Gambar 4.4 Hasil Pengujian dari Wirelles RF pemancar dan Wirelles RF penerima .....	67
Gambar 4.5 Hasil Pengujian Layar LCD .....	68
Gambar 4.6 Proses Kerja Sensor.....	69
Gambar 4.7 Hasil Pengujian Program Sensor.....	70
Gambar 4.8 Ilustrasi pengukuran jarak .....	71
Gambar 4.9 Proses Kalibrasi Sensor Ultrasonic .....	71
Gambar 4.10 Pengukuran Logika Buzzer .....	72
Gambar 4.11 Hasil Pengujian Logika Lampu DC .....	73
Gambar 4.12 Hasil Pengujian Driver Motor .....	74