

**RANCANG BANGUN ALAT BATIK KULIT KEPALA HARIMAU  
BARONGAN REYOG PONOROGO BERBASIS ARDUINO**

**SKRIPSI**

Diajukan Sebagai Salah satu Syarat Untuk Memperoleh Jenjang Strata satu (S1)

Pada Program Studi Elektro Falkutas Teknik

Universitas Muhammadiyah Ponorogo



**ANDHIK BUDI SANTOSO**

16520405

**PROGRAM STUDI ELEKTRO**

**FALKUTAS TEKNIK**

**UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH PONOROGO**

**(2021)**

## HALAMAN PENGESAHAN

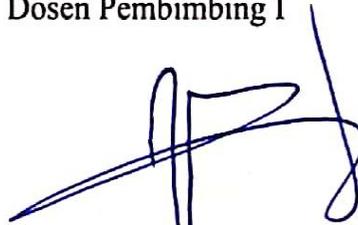
Nama : Andhik Budi Santoso  
NIM : 16520405  
Program Studi : Teknik Elektro  
Fakultas : Teknik  
Judul Skripsi : Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau Barongan  
Reyog Ponorogo Berbasis Arduino.

Isi dan formatnya telah disetujui dan dinyatakan memenuhi syarat untuk melengkapi persyaratan guna memperoleh gelar sarjana pada program studi Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Ponorogo.

Ponorogo, 09 Februari 2021

Menyetujui

Dosen Pembimbing I



(Didik Riyanto, S.T., M.Kom)  
NIK. 19801125 201309 13

Mengetahui

Dekan Fakultas Teknik



  
(Edy Kurniawan S.T., M.T)  
NIK. 19771026 200810 12

Ketua Program Studi Teknik Elektro



(Didik Riyanto, S.T., M.Kom)  
NIK. 19801125 201309 13

## HALAMAN BERITA ACARA UJIAN

Nama : Andhik Budi Santoso  
NIM : 16520405  
Program Studi : Elektro  
Falkutas : Teknik  
Judul Skripsi : Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau  
Barongan Reyog Ponorogo Berbasis Arduino.

Telah di uji dan dipertahankan dihadapan  
Dosen Penguji tugas akhir jenjang Strata satu (S1) pada :

Hari :  
Tanggal :  
Nilai :

### Dosen Penguji

Dosen Penguji I,



(Edy Kurniawan S.T., M.T.)  
NIK. 19771026 200810 12

Dosen Penguji II,



(Desfiyanti, S.T., M.Kom.)  
NIK.19770314 201112 13

### Mengetahui

Dekan Falkutas Teknik,



(Edy Kurniawan S.T., MT.)  
NIK. 19771026 200810 12

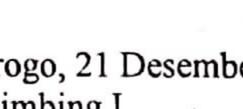
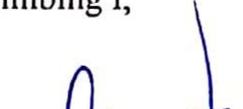
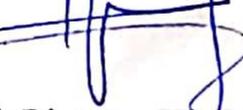
Ketua Program Studi Teknik Elektro,



(Didik Riyanto, S.T., M.Kom)  
NIK. 19801125 201309 13

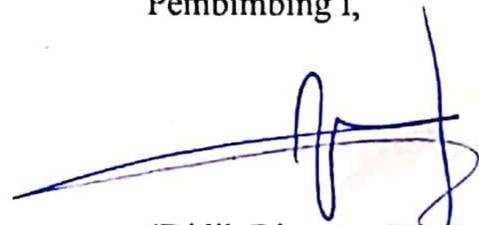
**BERITA ACARA  
BIMBINGAN SKRIPSI**

1. Nama : Andhik Budi Santoso  
2. NIM : 16520405  
3. Program Studi : Teknik Elektro  
4. Fakultas : Teknik  
5. Judul Skripsi : Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau Barongan Reyog Ponorogo Berbasis Arduino.  
6. Dosen Pembimbing : Didik Riyanto, ST., M Kom  
7. Konsultasi :

TANGGAL	URAIAN	TANDA TANGAN
22-10-2019	JUDUL SKRIPSI	
14-11-2019	BIMBINGAN BAB 1	
2-12-2019	BAB 1 dan BAB 2	
3-01-2020	BIMBINGAN BAB 2 dan 3	
15-02-2020	ACC SEMPRO	
17-12-2020	Revisi BAB 4	
17-12-2020	Revisi DAFTAR PUSTAKA	
17-12-2020	Di lanjut BAB selanjutnya	
21-12-2020	ACC lanjut sidang	

8. Tgl. Pengajuan :  
9. Tgl. Pengesahan :

Ponorogo, 21 Desember 2020  
Pembimbing I,



(Didik Riyanto, ST., M.Kom)  
NIK. 19801125 201309 13

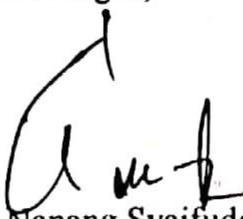
**BERITA ACARA**  
**BIMBINGAN SKRIPSI**

1. Nama : Andhik Budi Santoso  
2. NIM : 16520405  
3. Program Studi : Teknik Elektro  
4. Fakultas : Teknik  
5. Judul Skripsi : Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau Barongan Reyog Ponorogo Berbasis Arduino.  
6. Dosen Pembimbing : Gus Nanang Syaifuddin, S.Kom., M.Kom  
7. Konsultasi :

TANGGAL	URAIAN	TANDA TANGAN
10-01-2020	Penyisn BAB 1 dan 2	
13-01-2020	Penyisn BAB 3	
17-02-2020	Penyisn BAB 3	
18-02-2020	BAB 3 dan 4 ACC	
09-01-2020	Bimbingan BAB 4	
06-01-2020	Bimbingan BAB 5	
06-01-2020	Bimbingan ABSTRACT	
11-01-2020	ACC SIDANG	

8. Tgl. Pengajuan :  
9. Tgl. Pengesahan :

Ponorogo, 21 Desember 2020  
Pembimbing II,

  
(Gus Nanang Syaifuddin, S.Kom., M.Kom)  
NIK.19890814 201812 13

# BARONGAN REYOG PONOROGO BERBASIS ARDUINO

Andhik Budi Santoso

Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Ponorogo

e-mail : [Andhik50@gmail.com](mailto:Andhik50@gmail.com)

---

## Abstrak

Ponorogo identik dengan kesenian dan kerajinan reyognya diantaranya adalah topeng barongan. Material utama topeng Barongan adalah kayu dadap sebagai kerangka utama dan kulit harimau sebagai pelapis luarnya. perburuan harimau dilarang keras dalam rangka konservasi satwa langka. Sehingga memaksa pengrajin topeng barongan mencari alternatif lain, salah satunya adalah menggunakan kulit sapi yang di beri pola khas harimau. namun teknik yang digunakan masih manual sehingga memerlukan ketelitian, ketekunan dan waktu yang relatif lama. Maka dalam skripsi ini dibuat Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau Barongan Reyog Ponorogo Berbasis Arduino. Barongan Reyog Ponorogo ini dirancang dengan perbandingan 1:2 dari ukuran aslinya. Gerakan alat batik kulit barongan diatur oleh G-Code dan diinput melalui software Grbl sender kemudian diterima oleh arduino sebagai kontroller yang selanjutnya dapat mengerakan motor stepper sebagai penggerak sumbu dan solenoid sebagai penekan penbrush untuk pewarnaan. Hasil penelitian ini menunjukkan alat batik barongan reyog ponorogo mampu membuat pola harimau pada ukuran 30 x 35 cm dan memiliki kualitas yang hampir sama dengan teknik manual dengan waktu pewarnaan 8 menit.

**Kata Kunci :** Alat Batik Kulit, Barongan, Arduino.

## KATA PENGANTAR

Puji syukur penulis haturkan ke hadirat Allah SWT karena dengan rahmat serta karunia-Nya penulis dapat menyelesaikan penyusunan skripsi ini. Shalawat dan juga salam semoga senantiasa terlimpahkan kepada Nabi Muhammad Saw, keluarganya, para sahabat dan tabi'in serta ummatnya hingga akhir zaman. Aamiin.

Penulisan ini dapat diajukan untuk memenuhi syarat memperoleh gelar Sarjana Strata Satu (S1) pada Program Studi Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Ponorogo. Judul yang penulis ajukan adalah “Rancang Bangun Alat Batik Kulit Kepala Harimau Barongan Reyog Ponorogo Berbasis Arduino”. Dalam penulisan skripsi ini, penulis sadar bahwa tanpa bantuan dan bimbingan berbagai pihak maka skripsi ini sulit untuk terwujud. Untuk itu dalam kesempatan ini menyampaikan ucapan terima kasih sebesar-besarnya kepada :

1. Kedua orangtuaku, Bapak dan Ibu serta kakak yang tidak pernah bosan mendoakan, merawat, membimbing, memberi arahan dengan kasih sayang yang tulus, dan mendukung baik dari segi moril maupun materiil.
2. Bapak Edi Kurniawan S.T., M.T. selaku Dekan Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Ponorogo.
3. Bapak Didik Riyanto, ST., M.Kom. selaku Ketua Program Studi Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Ponorogo.
4. Didik Riyanto, ST., M.Kom. selaku dosen pembimbing 1 yang telah meluangkan waktu dan membimbing penulis dalam penyusunan skripsi ini.
5. Gus nanang syaifuddin, S.Kom., M.Kom. selaku dosen pembimbing teknis yang telah membimbing dan memberikan masukan kepada penulis dalam skripsi ini.
6. Teman-teman Teknik Elektro angkatan tahun 2016 yang telah menemani, saling memberikan dukungan dan semangat, serta bantuan selama penyusunan skripsi ini.
7. Kakak tingkat, kakak alumni dan teman-teman lingkungan yang telah memberi semangat dan motivasi.

8. Semua pihak yang tidak bisa penulis sebutkan satu persatu, yang telah ikut andil dalam menyelesaikan skripsi ini.

Penulis menyadari sepenuhnya bahwa dalam penulisan skripsi ini masih terdapat banyak kekurangan baik dari segi penyusunan, pembahasan, ataupun penulisannya. Oleh karena itu penulis mengharapkan kritik dan saran yang membangun untuk menyempurnakan Laporan Skripsi ini agar lebih baik lagi.

Ponorogo, 21 Desember 2020



Penulis

## DAFTAR ISI

Halaman Judul.....	i
Halaman Pengesahan Skripsi .....	ii
Lembar Pernyataan Orisinalitas Skripsi.....	iii
Berita Acara Ujian Skripsi .....	iv
Berita Acara Bimbingan Skripsi .....	v
Abstrak .....	vii
Kata Pengantar .....	viii
Daftar Isi.....	x
Daftar Gambar.....	xiii
Daftar Tabel.....	xv
<b>BAB 1 PENDAHULUAN .....</b>	<b>1</b>
1.1 Latar belakang .....	1
1.2 Perumusan Masalah .....	2
1.3 Tujuan Penelitian .....	2
1.4 Batasan Masalah .....	3
1.5 Manfaat Penelitian .....	3
<b>BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA .....</b>	<b>4</b>
2.1 Penelitian Pendahulu.....	4
2.2 Barongan Reyog Ponorogo .....	5
2.3 Kulit Harimau Artifisial.....	6
2.4 Pengertian Perancangan Sistem .....	7
2.5 Mikrokontroler.....	8
2.6 Motor Stepper .....	9
2.7 Shield Arduino Uno .....	10
2.8 Driver Motor Stepper.....	11
2.9 Solenoid Push and Pull .....	12
2.10 Airbrush Compressor Kit.....	12
2.11 Software Grbl Sender.....	13
2.12 Software Vetric Aspire .....	14

2.13 Software Arduino IDE .....	14
<b>BAB 3 METODE PERANCANGAN.....</b>	<b>16</b>
3.1 Tahap Perencanaan .....	16
3.2 Pengumpulan Data Tekns .....	16
3.3 Persiapan Alat Dan Bahan .....	16
3.4 Perencanaan Sisitem .....	17
3.4.1 Perencanaan Perangkat Keras.....	17
a. Diagram Blok Perangkat Keras .....	17
b. Perancangan Prototype .....	19
3.4.2 Perancangan Perangkat Lunak .....	29
<b>BAB 4 ANALISA DAN PEMBAHASAN.....</b>	<b>22</b>
4.1 Gambaran Umum Alat.....	22
4.2 Cara Kerja.....	22
4.3 Pengumpulan Data Teknis .....	23
4.4 Persiapan Alat dan Bahan .....	23
4.5 Perencanaan Sistem .....	24
4.5.1 Perancangan Hardware.....	24
a. Prototype Alat.....	24
b. Rangkaian shield V3 Arduino .....	25
c. Rangkaian Driver A4988.....	26
d. Motor Stepper .....	27
e. Rangkain Driver solenoid.....	28
f. Rangkaian Solenoid.....	29
g. Airbrush Kompresor kit .....	29
h. Rangkaian Keseluruhan Sistem .....	30
4.5.2 Perancangan Software .....	34
a. Vetric Aspire Sebagai Pengolah Gambar .....	34
b. Software Grbl Sender Untuk Pengendali Mekanik .....	
Alat Pengecatan.....	44
c. Pemrograman Pada Arduino Uno.....	47
4.6 Tahap Pengujian.....	48

4.7 Pengujian Arduino Uno .....	48
4.8 Pengujian Software Vetric Aspire .....	50
4.9 Pengujian Software Grbl Sender.....	51
4.10 Pengujian motor stepper dengan Software grbl Sender terhadap sumbu x dan y .....	53
4.11 Pengujian Solenoid .....	55
4.12 Hasil Pengujian Keseluruhan.....	57
BAB 5 PENUTUP.....	61
5.1 Kesimpulan .....	61
5.2 Saran .....	61
DAFTAR PUSTAKA .....	62
LAMPIRAN .....	



## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Topeng Barongan .....	5
Gambar 2.2 Barongan lengkap dengan Dhadak Merak .....	5
Gambar 2.3 Kulit Harimau Artifisial menggunakan Kulit Sapi .....	7
Gambar 2.4. Board Arduino Uno .....	8
Gambar 2.5. Motor Stepper .....	9
Gambar 2.6. Shield arduino uno .....	11
Gambar 2.7 Driver Motor Stepper .....	11
Gambar 2.8.Solenoid Push and Pull .....	12
Gambar 2.9.Compressor Airbrush KIT.....	13
Gambar 2.10. GRBL Controller .....	14
Gambar 2.11. Vetric Aspire .....	14
Gambar 2.12. Tampilan software Arduino IDE .....	15
Gambar 3.1 Diagram Blok Perangkat keras .....	18
Gambar 3.2 Desain Rancangan Alat .....	19
Gambar 3.3 Diagram Preprosesing data .....	19
Gambar 3.4 Diagram Flowchart .....	21
Gambar 4.1 prototype alat. ....	25
Gambar 4.2 Rangkaian Shield .....	25
Gambar 4.3 Rangkaian Driver A4988 .....	26
Gambar 4.4 rangkaian motor stepper .....	27
Gambar 4.5 Skema Rangkaian Driver Solenoid .....	28
Gambar 4.6 Rangkaian Driver Solenoid .....	28
Gambar 4.7 Rangkaian Solenoid .....	29
Gambar 4.8 Rangkaian Airbrush kompresor kit .....	29
Gambar 4.9 prototype bagian alat pewarnaan .....	30
Gambar 4.10 kontroller alat pewarnaan .....	32
Gambar 4.11 kompresor angin .....	33
Gambar 4.12 Foto pola barongan .....	34
Gambar 4.13 Tampilan job setup pada aplikasi Vetric aspire .....	35

Gambar 4.14 tampilan Vetric aspire .....	36
Gambar 4.15 menu file operation Vetric aspire .....	36
Gambar 4.16 menu create vectors Vetric aspire .....	37
Gambar 4.17 gambar setelah melewati trace bitmap .....	37
Gambar 4.18 pemisahan foto dan bitmap .....	38
Gambar 4.19 tampilan menu toolpath .....	38
Gambar 4.20 tampilan pocket toolpaths Vetric aspire .....	39
Gambar 4.21 hasil pemrosesan gambar .....	40
Gambar 4.22 proses penyimpanan .....	40
Gambar 4.23 Tampilan save toolpaths Vetric aspire .....	41
Gambar 4.24 Tampilan dan fungsi Aplikasi Grbl Controller .....	44
Gambar 4.25 Kalibrasi pada Software grbl sender .....	46
Gambar 4.26 pemrograman arduino .....	47
Gambar 4.27 Pemilihan Board Arduino Uno .....	48
Gambar 4.28 Hasil Pengujian Arduino Uno .....	49
Gambar 4.29 pola barongan yang sebelum diolah menjadi Gcode .....	50
Gambar 4.30 hasil pengolahan menjadi Gcode .....	51
Gambar 4.31 membuka file Gcode pada grbl Sender .....	52
Gambar 4.32 Visualisasi Gcode pada Grbl Sender .....	52
Gambar 4.33 Hasil Pengujian Solenoid .....	56
Gambar 4.34 Motor Stepper dan Solenoid ke controller .....	57
Gambar 4.35 menghubungkan Airbrush dengan kompressor .....	58
Gambar 4.36 Tampilan prngiriman Gcode menggunkan grbl Sender .....	58
Gambar 4.37 Tampilan alat saat pengecatan kulit sapi .....	59
Gambar 4.38 tampilan hasil pengecatan pola barongan .....	59

## DAFTAR TABEL

Tabel 2.1. Spesifikasi motor stepper .....	10
Tabel 3.1 Daftar Komponen .....	16
Tabel 4.1 Daftar Alat Dan Bahan .....	23
Tabel 4.2 Daftar Bahan dan Fungsinya .....	24
Tabel 4.3 Fungsi Pin Yang Terhubung Ke Arduino .....	26
Tabel 4.4 Data Percobaan Arduino Uno .....	49
Tabel 4.5 kalibrasi pergerakan sumbu x dan sumbu y .....	54
Tabel 4.6 Data Hasil Percobaan Selenoid .....	56
Tabel 4.7 Hasil Pengujian Sistem .....	60

